

CURS 1

INTRODUCERE ÎN CALCULUL ȘTIINȚIFIC

1. Analiza numerică și calculul științific.
2. Reprezentarea numerelor în calculator (rapel).
3. Erori, măsura erorii.
4. Condiționarea problemei. Stabilitatea metodei.
5. Exemple – Probleme rău-condiționate și probleme intratabile.
 - Polinomul Wilkinson; Matricea Wilkinson cu și fără balansare.
 - SSH. Polinomul Rump.

1 Analiza numerică și calculul științific

Obiectul Analizei numerice este studiul metodelor numerice dezvoltate pentru rezolvarea efectivă a unei probleme științifice sau matematice – înțelegând prin rezolvare efectivă, găsirea unei soluții aproximative a problemei. Studiul (analiza) metodei constă în:

- Construcția metodei
- Analiza convergenței și erorii metodei
- Analiza condiționării problemei și stabilității metodei
- Compararea eficienței metodelor care rezolvă o aceeași clasă de probleme

Astăzi, utilizarea unei metode numerice se face exclusiv prin programarea ei și rulare pe calculator.

Utilizarea calculatorului a generat noi probleme de studiu (care nu făceau înainte obiectul Analizei numerice), și anume:

- Studiul erorilor metodei, provenite din reprezentarea numerelor în calculator printr-un număr finit de cifre.
- Studiul algoritmilor pentru programarea metodei, și a performanței acestora.

Rezolvarea unei probleme matematice (adică, formulată prin ecuații), prin utilizarea unei metode numerice pe calculator constituie *calculul științific*. Analiza numerică împreună cu studiul

algoritmilor metodelor numerice, constituie *matematica calculului științific* (Kincaid & Cheney, 1996).

Utilizarea calculatorului și a metodelor numerice, în rezolvarea unei probleme matematice sau pusă de o știință aplicată, a dat naștere unei noi discipline numită *Computational Science*.

Aceasta este un domeniu interdisciplinar, cuprindând cunoștințe din:

- (1) o știință aplicată (fizică, inginerie, biologie, economie, științe sociale, etc.);
- (2) matematică (inclusiv metode numerice);
- (3) știința calculatoarelor (soft și hard).

Specialistul în “Computational Science” îndeplinește următoarele sarcini:

- Identifică fenomenul și definește problema pusă de știință aplicată;
- Construiește un model matematic;
- Alege o metodă numerică și proiectează algoritmul metodei;
- Programează algoritmul și obține programul executabil.
- Face simulări numerice, în scopul de a valida modelul prin rezultatele obținute:
 - Uneori, se procedează la rafinarea modelului, pentru a-l adapta fenomenului real.
 - Adesea, din analiza făcută, se generează noi teorii și proceduri numerice privind modelul și algoritmul.

■ Principiul calculului cu numere reprezentate în virgulă flotantă (cu un număr finit de cifre binare):

- Rezultatul oricărei operații în virgulă flotantă este *imprecis*, cu o anumită toleranță.
- Eroarea propagată într-un sir de astfel de operații se acumulează inevitabil.

Se poate spune:

“Un rezultat precis, este unul tolerabil imprecis.”

2 Reprezentarea numerelor în calculator (rapel)

2.1 Întregi

INTEGER(n), n = 1, 2, 4, 8, se reprezintă pe 'n' octeți contigui. Intregii sunt stocați în reprezentarea *complementului lui 2*, nume:

- O valoare pozitivă se reprezintă ca atare, în binar.
- O valoare negativă se reprezintă astfel: se inversează toți biții valorii pozitive și apoi se adună 1. Pentru a regăsi o valoare negativă: se inversează toți biții și se adună 1.

Reprezentarea numerelor întregi

Tipul	Număr de octeți	Plaja de reprezentare		
		Baza 2	Zecimal	
INTEGER(1)	1	$-2^7 \quad 2^7 - 1$	-128	127
INTEGER(2)	2	$-2^{15} \quad 2^{15} - 1$	-32,768	32,767
INTEGER(4)	4	$-2^{31} \quad 2^{31} - 1$	$\approx \pm 2.147 \times 10^9$ -2,147,483,648	2,147,483,647
INTEGER(8)	8	$-2^{63} \quad 2^{63} - 1$	$\approx \pm 9.223 \times 10^{18}$ -9,223,372,036,854,775,808 9,223,372,036,854,775,807	

2.2 Reali

Reprezentarea numerelor reale în calculator se zice reprezentare *în virgulă flotantă* (*Floating-Point*; abreviat “FP”). Numerele *în virgulă flotantă* aproximează numerele reale printr-un număr finit de cifre binare (*biți*).

Exemplu pentru baza 10:

Fie numărul de reprezentat:

$$x = 240.1308$$

Acesta se poate scrie *în una din formele*:

$$x = 0.2401308 \times 10^3, \tag{a}$$

în care: 0.2401308 este fractia, b = 10 este baza, iar e = 3 este exponentul;

$$x = 2.401308 \times 10^2 \tag{b}$$

în care: 2.401308 este semnificandul, iar E = 2 este exponentul.

Forma (a) este reprezentarea în modelul de reprezentare (sau, notația științifică); forma (b) este analoagă cu reprezentarea în calculator (unde baza este $b = 2$ – v. 2.2.2). Exponenții reprezentărilor sunt legați prin $e = E + 1$.

2.2.1 Modelul de reprezentare (notația științifică)

Reprezentarea unui număr real x este una din următoarele expresii:

$$x = 0$$

$$x = \sigma \times \sum_{k=1}^P a_k \beta^{-k} \times \beta^e$$

Pentru $x \neq 0$, expresia de mai sus se scrie în reprezentare *pozitională*:

$$x = \sigma \times .a_1 a_2 \dots a_p \times \beta^e$$

Parametrii reprezentării au semnificațiile:

$$\sigma = sign(x) = \begin{cases} +1 & x > 0 \\ -1 & x < 0 \end{cases}$$

β = baza (întreg > 1); a_1, a_2, \dots, a_p = cifre în baza β .

$.a_1 a_2 \dots a_p$ = mantisa (sau: fracția) – conține P cifre. Este un număr pozitiv, astfel că

$$\beta^{-1} \leq .a_1 a_2 \dots a_p < 1$$

P = precizia reprezentării = numărul de cifre în mantisă.

e = exponentul reprezentării: $e_{\min} \leq e \leq e_{\max}$.

2.2.2 Reprezentarea în calculator binar:

$$x = (-1)^s \times b_0.b_1 b_2 \dots b_{p-1} \times 2^E$$

unde:

$$s = \text{bitul de semn} = \begin{cases} 0 & - \text{pentru } x > 0 \\ 1 & - \text{pentru } x < 0 \end{cases}; \quad \text{Pentru } x = 0, \text{ v. - 3.5.}$$

b_N = cifre binare: 0 sau 1

$b_0 \cdot b_1 \dots b_{p-1}$ = *semnificandul*, care reprezintă partea non-exponent a numărului. Este un număr nenegativ care conține P cifre binare.

$b_1 \dots b_{P-1}$ se zice *fracția*; conține $P - 1$ cifre binare. Notând semnificandul cu *sig* și fracția cu *f*, avem $sig = b_0.f$, unde, $b_0 = 1$ sau 0.

P = precizia reprezentării = numărul de cifre binare în semnificand.

b_0 = primul bit al semnificandului ('leading bit'). Reprezentarea standard este *normalizată*, adică întotdeauna $b_0 = 1$, și acesta nu se mai stochează. Punctul binar se presupune la dreapta lui b_0 . În consecință, precizia P este asigurată cu un număr de $P - 1$ biți, și avem:

$$1 \leq \text{semnificand} < 2.$$

E = exponentul reprezentării: $E_{\min} \leq E \leq E_{\max}$.

Observație

Concret, reprezentarea normalizată este

$$x = (-1)^s \times 1.f \times 2^E.$$

Pentru numere *denormalizate* și valori speciale – v. 2.3.2 (aici $sig \geq 0$).

Exemplu

Simplă precizie (Format simplu): $P = 24$ biți – asigurată cu 23 biți.

Dublă precizie (Format dublu): $P = 53$ biți – asigurată cu 52 biți ■

Observație

În modelul științific 2.2.1, numărul este reprezentat astfel:

$$x = (-1)^s \times .b_0 b_1 b_2 \dots b_{P-1} \times 2^e; \quad e = E + 1 \blacksquare$$

2.3 Structura formatelor

Tipul REAL(4) ocupă 4 octeți contigui și este stocat în formatul simplu (IEEE S_floating). Tipul REAL(8) ocupă 8 octeți contigui și este stocat în formatul dublu (IEEE T_floating). Figurile următoare prezintă structura formatelor: Cifrele indică numerotarea biților; 'S' desemnează bitul de semn. Simbolul “:A” reprezintă adresa octetului care conține bitul 0 (adresa de start a datei reprezentate). Formatul este numit “nativ” și convenția de stocare “Little endian”.

CVF utilizează convenția "Little endian". Convenția "Big endian" este utilizată, de exemplu, de calculatoarele IBM/370. V. pentru detalii, CVF – Programmer's Guide (2001).

■

Format simplu:

			0
S	Exponent	Semnificand	:A
1	8	23 (biți)	

Format dublu:

			0
S	Exponent	Semnificand	:A
1	11	52 (biți)	

2.3.1 Formate IEEE

Următorul tabel prezintă parametrii reprezentării pentru formatele IEEE în virgulă flotantă, suportate de CVF.

Formate IEEE

PARAMETRU	FORMAT		
	Simplu	Dublu	Dublu extins
Format, lungime în biți	32	64	80
Bitul de semn, lungime în biți	1	1	1
Semnificand, lungime câmp în biți	23	52	64
Precizie P , în biți	24	53	64
Exponent, lungime câmp în biți	8	11	15
E_{\max}	+ 127	+ 1023	+ 16383
E_{\min}	- 126	- 1022	- 16382
Deplasare exponent ('bias')	+ 127	+ 1023	+ 16383
Precizie, în cifre zecimale	6 - 9	15 - 17	18 - 21
Plaja de reprezentare (aproximativ)	$10^{\pm 38}$	$10^{\pm 308}$	$10^{\pm 4932}$

Notă

- REAL(4) se reprezintă în formatul simplu. REAL(8) – în formatul dublu. Reprezentarea este *normalizată*: primul bit al semnificandului se presupune 1 și acesta nu se mai stochează. În fapt, în câmpul semnificandului se stochează *fracția*.
- Formatul dublu-extins nu trebuie normalizat, el utilizează 64 biți pentru precizie. Acest format este utilizat intern, de către co-procesorul matematic. Bitul b_0 este stocat explicit (în locația 63 a câmpului semnificand).
- La fiecare exponent se adaugă o "deplasare" astfel încât să apară numai exponenți stocați pozitivi. Exponentul stocat (în câmpul exponent) este
 $E_{stocat} = E + deplasare > 0$,
iar exponentul reprezentării este
 $E = E_{stocat} - deplasare$.
Primul bit al semnificandului se presupune egal cu 1 atât timp cât exponentul stocat nu este zero. Dacă $E_{stocat} = 0$, atunci valoarea reprezentată este o valoare specială (un număr denormalizat sau ± 0) – v. 2.3.2.
- În modelul de reprezentare analitic (2.2.1) avem, conform $e = E + 1$:
Format simplu: $e_{\max} = 128$, $e_{\min} = -125$
Format dublu: $e_{\max} = 1024$, $e_{\min} = -1021$ ■

Exemplu

Numărul 1.0, în format simplu, se reprezintă prin următorul sir de biți (câmpul exponent este umbrit):

| 0 | 0111111 | 000000000000000000000000 |

Exponentul stocat este: $E_{stocat} = 2^7 - 1 = 127$; exponentul real este: $E = 127 - 127 = 0$; astfel, reprezentarea 2.2.2 este: $+ (1.0)_2 \times 2^0$.
■

Notă: REAL(16)

Standardul IEEE 754 nu specifică un format pentru tipul REAL(16). Acest tip este implementat soft de unele compilatoare și suportat hard de unele procesoare recente. Se reprezintă într-un format pe 16 octeți (format cvadruplu – INTEL; dublu extins – SPARC), numit IEEE X_floating.

Formatul cvadruplu (Intel Fortran 11):

			0
S	Exponent	Semnificand	:A
1	15	112 (biți)	

Parametrii formatului sunt:

- Lungime format: 128 biți
 - Câmp semnificand = 112 biți.
 - Câmp exponent: 15 biți
 - Precizie P = 113 biți
 - Precizie în cifre zecimale: 33 – 36
 - Plaja de reprezentare (numere normalize): $3.362\dots \times 10^{-4932}$... $1.1897\dots \times 10^{4932}$.
-

2.3.2 Formatul IEEE – Valori speciale

Există patru cazuri de combinare exponent – semnificand, care conduc la valorile speciale 1- 4 prezentate mai jos. Ele se adaugă numerelor normalize – poziția 0 din tabel. “f“ reprezintă fracția.

Formatul IEEE – Valori în virgulă flotantă

Nr. crt.	Denumire	Cantitate reprezentată	Exponent E	Semnificand sig
0	Număr normalizat	$\pm 1.f \times 2^E$	$E_{\min} \leq E \leq E_{\max}$	sig
1	Zero cu semn	± 0	$E = E_{\min} - 1^*$	$sig = 0$
2	Număr denormalizat	$\pm 0.f \times 2^{E_{\min}}$	$E = E_{\min} - 1$	$sig \neq 0 (f \neq 0)$
3	Infinit cu semn	$\pm \infty$	$E = E_{\max} + 1$	$sig = 0$
4	Not a Number	NaN	$E = E_{\max} + 1$	$sig \neq 0$

* Exponentul stocat este 0. Prin convenție, reprezentarea se face cu $E = 0$

2.3.3 Valori reprezentabile

- a) Numere denormalizate:

Tip dată	Baza 2	Zecimal
REAL(4)		
Negative:	$-2^{-127} \times 1.11\dots$	-3.403×10^{38}
Zero:	$0.$	$0.$
Pozitive:	$2^{-126} \times 1.00\dots$	1.175×10^{-38}
	$2^{127} \times 1.11\dots$	3.403×10^{38}
REAL(8)		
Negative:	$-2^{1023} \times 1.11\dots$	-1.798×10^{308}
Zero:	$0.$	$0.$
Pozitive:	$2^{1022} \times 1.00\dots$	2.250×10^{-308}
	$2^{1023} \times 1.11\dots$	1.798×10^{308}

Notă: Tipul REAL(16) (Intel Fortran 11)

Plaja de reprezentare (zecimal):

$$-1.190 \times 10^{+4962} \dots -3.362 \times 10^{-4962}; 0.0; 3.362 \times 10^{-4962} \dots 1.190 \times 10^{+4962}$$

- a) Numere denormalizate:

Sunt cuprinse între valorile de mai jos.

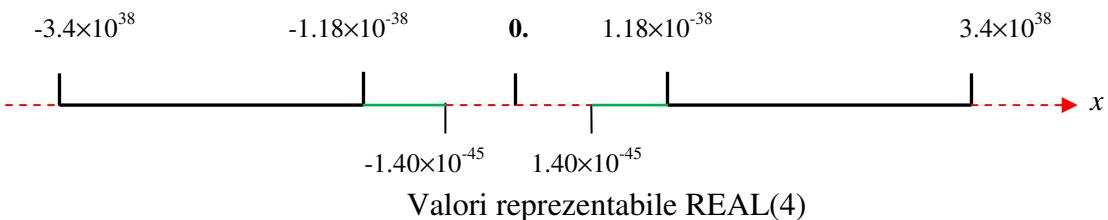
$$\text{REAL(4): } -2^{-149} \times 1.00\dots \quad -2^{-126} \times 1.00\dots \quad (-1.18 \times 10^{-38} \quad -1.40 \times 10^{-45})$$

$$2^{-149} \times 1.00\dots \quad 2^{-126} \times 1.00\dots \quad (1.40 \times 10^{-45} \quad 1.18 \times 10^{-38})$$

$$\text{REAL(8): } -2^{-1022} \times 1.00\dots \quad -2^{-1074} \times 1.00\dots \quad (-2.23 \times 10^{-308} \quad 4.94 \times 10^{-324})$$

$$2^{-1074} \times 1.00\dots \quad 2^{-1022} \times 1.00\dots \quad (4.94 \times 10^{-324} \quad 2.23 \times 10^{-308})$$

Valorile reprezentabile pentru tipul REAL(4) sunt indicate în figura de mai jos. Pentru tipul REAL(8) figura este analogă, cu valorile de mai sus.



Legenda:

- Numere normalize
- Numere denormalizate
- - - - Numere ne-reprezentabile REAL(4)

3 Erori, măsura erorii

Eroarea de rotunjire este diferența dintre un număr real (care nu se reprezintă exact FP) și numărul FP cel mai apropiat care îl reprezintă.

Definiția 1

$$\text{Eroarea} = \text{Valoarea exactă} - \text{Valoarea aproximativă} \blacksquare$$

Notăm: x = valoarea exactă; $f\ell(x)$ = reprezentarea în virgulă flotantă. Eroarea de rotunjire este:

$$\text{Err}(f\ell(x)) = x - f\ell(x)$$

Definiția 2

$$\text{Eroarea relativă} = \frac{\text{Eroarea}}{\text{Valoarea exactă}} \blacksquare$$

Eroarea relativă la rotunjire este:

$$\text{Rel}(f\ell(x)) = \frac{x - f\ell(x)}{x}$$

Măsurile erorii de rotunjire și erorii relative de rotunjire, se descriu prin mărimile prezentate în continuare.

3.1 ULP (Unit in the Last Place)

Definiția 3

$ULP(x)$ este numărul cu 1 în bitul ultim (b_{p-1}), 0 (zero) în restul biților, și cu același exponent ca și x ■

Fie $x > 0$ reprezentat în calculator (modelul 3.2), $x = b_0.b_1 \dots b_{p-1} \times 2^E$. Avem:

$$ULP(x) = \underset{1}{0} \underset{2}{0} \dots \underset{p-1}{1} \times 2^E = 2^{-p+1} \times 2^E,$$

unde E este exponentul reprezentării în calculator.

În modelul 3.1 (notația științifică), $x = 0.b_0 b_1 \dots b_{p-1} \times 2^e$, și avem

$$ULP(x) = \underset{1}{0} \underset{2}{0} \dots \underset{p}{1} \times 2^e = 2^{-p} \times 2^e,$$

unde e este exponentul lui x în modelul 3.1. Rezultatele sunt identice, întrucât $e = E + 1$.

Propoziția 1

Cel mai mic număr FP care adunat la x produce, prin rotunjire, un număr FP mai mare decât x este

$$ULP(x) = 2^{-p+1} \times 2^E,$$

unde E este exponentul reprezentării lui x (în calculator, modelul 2.2.2) ■

Într-adevăr, în calculator:

$$x + ULP(x) = b_0.b_1 \dots (b_{p-1} + 1) \times 2^E > x$$

Sau, în modelul 3.1, avem

$$x + ULP(x) = .b_0 b_1 \dots (b_{p-1} + 1) \times 2^e > x.$$

Observație

ULP este util în algoritmii numerici care includ o iterare și un test de oprire a iterării de tipul

$$|x_{n+1} - x_n| \leq TOL.$$

Valoarea toleranței TOL trebuie aleasă *mai mare sau egală cu $ULP(x)$* , pentru domeniul valorilor lui x .

Exemplu - 1

Fie $x = 1.0$.

În calculator – modelul 2.2.2, în formatul simplu, avem reprezentările:

$$1.0: \quad 1.000\ 0000\ 0000\ 0000\ 0000 \times 2^0 = (1.0)_2 \times 2^0$$

$$ULP(1.0): \quad 0.000\ 0000\ 0000\ 0000\ 0001 \times 2^0 = (1.0)_2 \times 2^{-23}.$$

Analitic, exponentul reprezentării este $E = 0$, și din Propoziția 1 rezultă

$$ULP(1.0) = 2^{-P+1} \times 2^0 = 2^{-P+1}.$$

Expresia este valabilă și pentru formatul dublu, unde reprezentarea e analoagă cu cea de mai sus, tot cu $E = 0$.

De exemplu, în formatul simplu, cu $P = 24$, rezultă $ULP(1.0) = 2^{-23}$.

Analog, în modelul 3.1: $1.0 = (0.1)_2 \times 2^1$, și avem $ULP(1.0) = 2^{-P} \times 2^1 = 2^{-P+1}$ ■

Propoziția 2

Eroarea de rotunjire satisface:

$$|Err(f\ell(x))| \leq \frac{1}{2} ULP(x) \blacksquare$$

Propoziția 3

$$\frac{1}{2} \cdot 2^{-P} \leq |Rel(f\ell(x))| \leq 2^{-P} \blacksquare$$

Pentru demonstrații – v. Chisăliță A., “Numerical Analysis“.

3.2 ‘ ε - mașină’ și EPS

Definiția 4

Limita superioară a erorii relative se numește ε -mașină $= 2^{-P}$ ■

Astfel, avem:

- Format simplu: $P = 24$; ε -mașină $= 2^{-24}$; Zecimal: $5.96\dots \times 10^{-8}$

- Format dublu, $P = 53$; ε -mașină $= 2^{-53}$; Zecimal: $1.11\dots \times 10^{-16}$

Definiția 5

EPS este cel mai mic număr în virgulă flotantă, care adunat la 1.0 dă un rezultat care nu se rotunjește la 1.0:

$$x = 1.0 + EPS \Rightarrow x > 1.0 \blacksquare$$

Propoziția 3 $EPS = 2 \times \varepsilon\text{-mașină}$ ■

Aceasta rezultă din Propoziția 1 cu $x = 1.0$, pentru care $E = 0$ (v. Exemplu –1):

$$EPS = ULP(1.0) = 2^{-P+1} = 2 \times \varepsilon\text{-mașină}.$$

Exemplu – 2:

Format simplu: $EPS = 2^{-23}$. Zecimal: $1.192\dots \times 10^{-7}$.

Format dublu : $EPS = 2^{-52}$. Zecimal: $2.220\dots \times 10^{-16}$.

Observații

- Funcția intrinsecă `EPSILON(x)`, returnează mărimea *EPS* pentru un real de tipul argumentului *x*. (`REAL(4)` sau `REAL(8)`.)
- *EPS* este cerut ca dată de intrare în unii algoritmi numerici. (Exemplu: integrarea sistemelor de ecuații diferențiale).

Notă

Uneori, eroarea se măsoară în număr de *ulp*-uri, măsura erorii fiind definită prin:

$$\frac{|x_T - x_A|}{ulp(x_A)}$$

V. Demmel & Hida (2002) ■

4 Condiționarea problemei. Stabilitatea metodei.

Condiționarea problemei este sensibilitatea soluției (exacte) la mici schimbări în datele problemei. Dacă soluția este sensibilă la mici schimbări în date, problema se zice *rău-condiționată*. În caz contrar, problema se zice *bine-condiționată*.

Stabilitatea metodei: În anumite condiții, soluția calculată iterativ crește nemărginit odată cu creșterea numărului pașilor procesului. În acest caz, metoda numerică se zice *instabilă*. V. exemplele următoare.

Concluzii:

Trebuie făcută distincție între *condiționarea problemei* și *stabilitatea metodei* de calcul.

- O problemă bine-condiționată poate fi rezolvată precis prin orice metodă stabilă pentru problema respectivă.
- O problemă *rău-condiționată*, care are soluție, poate fi rezolvată precis numai utilizând precizie multiplă.
- O metodă *instabilă* utilizată pentru o problemă bine condiționată, poate da în primii pași rezultate bune, dar va da inevitabil rezultate rele după un anumit număr de pași – pe măsură ce erorile propagate vor ”acoperi” soluția reală.

5 Exemple – Probleme rău-condiționate și probleme intratabile.

5.1 Probleme rău-condiționate

5.1.1 Polinomul lui Wilkinson

Fie

$$f(z) = (z - 1)(z - 2) \dots (z - 20)$$

cu rădăcinile $z = 1, 2, \dots, 20$.

Considerăm polinomul perturbat:

$$\tilde{f}(z) = f(z) - 2^{-23} \cdot z^{19},$$

unde avem: $2^{-23} = 1.19209\dots \cdot 10^{-7}$. Aceasta are 5 perechi de rădăcini complexe; exemplu: $z = 19.502 \pm 1.940i$. (Polinomul mai are 10 rădăcini reale în intervalul $(1, 10)$).

Deci, modificarea coeficientului lui z^{19} cu aproximativ 10^{-7} (concret: din -210 în $-210.000000119\dots$), conduce nu numai la modificarea valorilor, dar chiar la modificarea tabloului rădăcinilor.

Note:

- Polinomul de mai sus se numește polinomul lui Wilkinson, după numele celui care l-a

introdus în 1984 (James H. Wilkinson, “The perfidious polynomial”. In: G. H. Golub, editor, Studies in Numerical Analysis, volume 24 of Studies in Mathematics, pages 1-28. Mathematical Association of America, Washington, D.C., 1984).

Polinomul a generat, și generează și în prezent, studii privind algoritmi pentru calculul precis al rădăcinilor unui polinom.

- Pe de altă parte, chiar polinomul neperturbat este *intratabil* cu un soft în care precizia maximă este dubla precizie: termenul liber este $20! = 2432902008176640000$, și acesta are 19 cifre, în timp ce precizia maximă este de 16 cifre semnificative. De exemplu, cu coeficienții polinomului calculați în dublă precizie, programul Pol_Direct în dublă precizie, cu toleranța 1E-14 și numărul maxim de iterații 100, dă pseudo-rădăcinile și valorile polinomului:

$$\begin{array}{ll} 19.9999903868239 & -786592049152.000 \\ 19.0000865019199 & 2172793747456.00 \end{array}$$

■

Acest exemplu arată că, problema găsirii rădăcinilor unui polinom poate fi adesea, o problemă rău-condiționată.

5.1.2 Matricea Wilkinson

Considerăm matricea Wilkinson de ordinul 20 (Wilkinson (1963), Westlake (1968)):

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 20 & & & & & & & & & & & & & & & & & & \\ & 2 & 20 & & & & & & & & & & & & & & & & & \\ & & 3 & 20 & & & & & & & & & & & & & & & & \\ & & & \ddots & & & & & & & & & & & & & & & & & \\ & & & & 19 & 20 & & & & & & & & & & & & & & & \\ \varepsilon & & & & & & 20 & & & & & & & & & & & & & & & \end{bmatrix}$$

Analitic, matricea $n \times n$, este definită prin $a(i, j) = 0$, cu excepția elementelor:

$$a(i, i) = i; \quad i = \overline{1, n}$$

$$a(i, i+1) = n; \quad i = \overline{1, n-1};$$

$$a(n, 1) = \varepsilon.$$

Exemplul Wilkinson ia $n = 20$.

Dacă perturbația $\varepsilon = 0$, matricea este superior triunghiulară, și valorile proprii sunt $\lambda(i) = i$.

Pentru $\varepsilon = 1E - 10$, cu metoda QR fără rafinare (cu $EPS = 1E-6$), se obțin următoarele rezultate:

Fără balansare: Valorile proprii rezultă toate reale. Ele reprezintă perturbații ale valorilor i , $i = \overline{20,1}$, anume (ordonate descrescător):

$$19.9999998462896, \quad 19.00001298980951, \quad 17.99999341364806, \quad \dots, \\ 3.000002187998112, \quad 1.999999854534825, \quad 1.0000000000000000$$

Cu balansare: Valorile proprii calculate conțin 14 valori complexe, și anume (ordonate după i descrescător):

20	20.00424815126970	
19	18.89075561522547	
18	18.42511929989719	
17	17.03466897322695	1.087736309816453
16	17.03466897322695	-1.087736309816453
15	15.10602239289448	1.948529250030004
14	15.10602239289448	-1.948529250030004
13	12.88192664561770	2.529181675892914
12	12.88192664561770	-2.529181675892914
11	10.49999998763635	2.733397362516592
10	10.49999998763635	-2.733397362516592
9	8.118073427255256	2.529181726294424
8	8.118073427255256	-2.529181726294424
7	5.893977535006919	1.948529282139898
6	5.893977535006919	-1.948529282139898
5	3.965330675018651	1.087735665091806
4	3.965330675018651	-1.087735665091806
3	2.574881415008950	
2	2.109241835064037	
1	0.9957544102238627	

Se observă necesitatea balansării în acest caz.

Explicația rezultatelor foarte diferite se poate da analizând condiționarea rădăcinilor polinomului caracteristic al matricii \mathbf{A} . Aceasta este

$$p(\lambda) = (\lambda - 1)(\lambda - 2)\dots(\lambda - 20) - 20^{19}\varepsilon$$

Notăm rădăcinile cu $\lambda_i(\varepsilon)$, iar $\lambda_i(0) = \lambda_i = i$. Numărul de condiție al rădăcinii λ_i este $K_i = |q(\lambda_i)/p'(\lambda_i)|$, unde $q(z) = -20^{19}$. Avem:

$$K_i = \frac{20^{19}}{(i-1)!(20-i)!}$$

Numerele de condiție maxim și minim se ating pentru $i = 10, 11$ și $i = 1, 20$, respectiv. Anume:

$$K_{10} = K_{11} = 20^{19}/(10! \times 9!) \approx 10^{12} \times 3.98; \quad K_1 = K_{20} = 20^{19}/19! \approx 10^7 \times 4.31.$$

Numerele de condiție foarte mari arată sensibilitatea mare a rădăcinilor la mici perturbații în coeficienți.

În acest caz, valorile proprii ale matricii sunt rău-condiționate. V. § 6.

5.2 Sumarea

Sumarea este una din cele mai importante operații în calculul științific.

Sumarea intervine în aproape orice calculație. Exemple:

- Suma unor numere: $S = \sum_{i=1}^n x_i$
- Produsul scalar: $P = \sum_{i=1}^n x_i y_i$
- Produsul unei matrici cu un vector (și produsul a două matrici): $\mathbf{b} = \mathbf{Ax}$,

$$b_i = \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j$$

- Calculul valorii unui polinom: $p(x) = \sum_{i=0}^n a_i x^i$
- Calculul funcțiilor intrinseci: acestea se calculează prin serii trunchiate, adică prin polinoame.
- Etc.

Datorită reprezentării numerelor cu un număr finit de cifre în mantisă, suma în calculator poate să nu mai aibă proprietățile din algebră, anume suma nu mai este comutativă sau asociativă.

Pentru a releva problemele pe care le pune sumarea prezentăm următoarele exemple.

5.2.1 Înălțimea suprafeței mării (SSH - Sea Surface Height)

În 1999, în cadrul unui program de cercetare, s-au făcut măsurători (din satelit) ale înălțimii suprafeței oceanului, în scopul calculării înălțimii medii – și utilizării acesteia într-un model al circulației oceanului (He & Ding(2001)).

Rețeaua cuprindea $120 \times 64 = 7680$ de puncte (120 longitudini și 64 de latitudini). Datele sunt numere de ordinul de mărime $10^{12} \dots 10^{15}$ și de semne diferite. Datele corespunzând observațiilor dintr-o zi s-au stocat într-un tablou `ssh(120, 64)`, de date cu precizia de 64 biți.

Ordonarea sumei după diferite criterii produce rezultatele de mai jos (calculate cu precizia de 64 biți):

<u>Ordonarea sumei după</u>	<u>Valoarea</u>
Longitude crescător	34.4147682189941410
Longitude descrescător	32.302734375
Latitude crescător	0.67326545715332031
Latitude descrescător	0.734375
 <u>Valoarea corectă</u>	 0.35798583924770355

Valoarea corectă s-a obținut cu un pachet soft de precizie multiplă (MPFUN, Bailey)

5.2.2 Polinomul lui Rump

Se consideră ”polinomul”

$$f(x, y) = 333.75y^6 + x^2(11x^2y^2 - y^6 - 121y^4 - 2) + 5.5y^8 + x/(2y)$$

și evaluarea lui pentru $x = 77617$ and $y = 33096$.

Rezultatul calculului, cu 3 nivele de precizie (oferte de compilatorul CVF 6.6), sunt date mai jos.

Simplă precizie:	-1.180592E+21
Dublă precizie:	-1.180591620717411E+21
Precizie extinsă (64 biți):	5.764607523034234880E+17
<u>Valoarea corectă:</u>	<u>-0.82739 60599 46821 36814 11650 95479 81629 ...</u>

(obținută cu precizie de 128 biți $\approx 38\text{-}39$ cifre zecimale de precizie).

Pentru rezultate similare, obținute cu compilatorul FORTE Developer 6 (Fortran 95, Sun) v. Loh & Walster (2002).

Explicație:

Cei patru termeni ai polinomului au valorile:

```
t1: 4.386057508463932E+29
t2: -7.917111779274714E+36
t3: 7.917111340668962E+36
t4: 1.17260394005318
```

Astfel, nu se produce depăşire de format nici pentru simpla precizie. Dar termenii doi și trei sunt egali cu aproximativ 2^{123} , și astfel, pentru reprezentarea cu toate cifrele pentru evitarea pierderii de semnificație, este necesară o precizie de cel puțin 123 biți. Ori, chiar precizia cvadruplă (real(16)) nu oferă decât 113 biți. Astfel, pentru evaluarea polinomului în forma dată, trebuie apelat la un pachet multi-precizie – cum este, de exemplu, MPFUN.

Rezultate obținute cu MPFUN – cu diferite nivele de precizie:

* Multiple Precision (21 decimal digits; 5 words):

```
10 ^ 0 x 1.172603940053178631858834904523310930,
```

* Multiple Precision (28 decimal digits; 6 words):

```
10 ^ -1 x -8.273960599468213681411650954798162916293306,
```

* Multiple Precision (36 decimal digits; 7 words):

```
10 ^ -1 x -8.273960599468213681411650954798162919990331124134,
```

* Multiple Precision (43 decimal digits; 8 words):

```
10 ^ -1 x -8.273960599468213681411650954798162919990331157843838320,
```

* Multiple Precision (50 decimal digits; 9 words):

```
10 ^ -1 x -8.27396059946821368141165095479816291999033115784384819917,
```

* Multiple Precision (57 decimal digits; 10 words):

```
10 ^ -1 x -8.27396059946821368141165095479816291999033115784384819917,
```

■

Explicația analitică este următoarea (Loh & Walster (2002)): x și y date, satisfac relația

$x^2 = 5.5y^2 + 1$. Cu aceasta, termenii de ordin superior lui 1 în x și y se reduc, și expresia polinomului devine

$$f_1(x, y) = \frac{x}{2y} - 2.$$

Rezultat:

* x / (2 * y) - 2 = -0.82739605994682131 (Double Precision)
