

Structura matricii de masă

1. Mase concentrate

Ecuția de mișcare este (1) – v. ”Determinarea pulsațiilor proprii ...”:

$$\mathbf{M}\ddot{\mathbf{U}} + \mathbf{f}(\mathbf{U}) = \mathbf{P}(t),$$

Pentru analiza dinamică liniară, ecuația anterioară se aduce la forma (7)

$$\mathbf{M}\ddot{\mathbf{u}} + \mathbf{K}\mathbf{u} = \mathbf{0}.$$

Ecuția matriceală (1) provine din ecuațiile de mișcare de nod, anume

$$\begin{aligned} & \frac{\bar{\rho}^0}{6} \left[\sum_J \Delta s_{K-1,J}^0 \ddot{\mathbf{U}}_{K-1,J} + \left(\sum_J 2(\Delta s_{K-1,J}^0 + \Delta s_{K,J}^0) \right) \ddot{\mathbf{U}}_K + \sum_J \Delta s_{K+1,J}^0 \ddot{\mathbf{U}}_{K+1,J} \right] + \bar{m}_K \ddot{\mathbf{U}}_K \\ & + \sum_J (T_{K-1,J} \mathbf{V}_{K-1,J} - T_{K,J} \mathbf{V}_{K,J}) \\ & - \mathbf{P}_K = \mathbf{0} \end{aligned}$$

Vezi “Deducerea ecuațiilor de mișcare” § 5.2. \bar{m}_K este masa concentrată în nodul K

Pentru modelul de mase concentrate, ecuația de mișcare de nod se obține punând în ecuația anterioară $\bar{\rho}^0 = 0$. Rezultă

$$\bar{m}_K \ddot{\mathbf{U}}_K + \mathbf{f}_K(\mathbf{U}) - \mathbf{P}_K = \mathbf{0},$$

în care

$$\mathbf{f}_K(\mathbf{U}) = \sum_J (T_{K-1,J} \mathbf{V}_{K-1,J} - T_{K,J} \mathbf{V}_{K,J}).$$

Sau, notând acum m_K în loc de \bar{m}_K , avem:

$$m_K \ddot{\mathbf{U}}_K + \mathbf{f}_K(\mathbf{U}) - \mathbf{P}_K = \mathbf{0}.$$

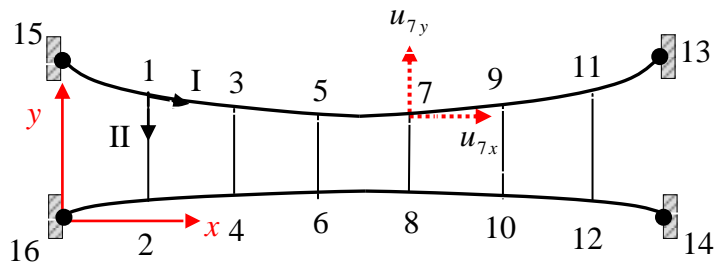
Considerăm o structură cu 2 grade de libertate de nod – de exemplu, o fermă-cablu.

Notăm numărul nodurilor cu N : numărul total de grade de libertate este $2 \times N$.

Exemplu:

Pentru ferma-cablu din figura de mai jos: $N = 12$; numărul gradelor de libertate este

$$2N = 24 \blacksquare$$



Vectorul deplasărilor de nod este

$$\mathbf{U} = \begin{bmatrix} \mathbf{U}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{U}_2 \\ \vdots \\ \mathbf{U}_N \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_{1,x} \\ u_{1,y} \\ \vdots \\ u_{2,x} \\ u_{2,y} \\ \vdots \\ u_{N,x} \\ u_{N,y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_3 \\ u_4 \\ \vdots \\ u_{2N-1} \\ u_{2N} \end{bmatrix}$$

Ecuția de mișcare a nodului K , devine:

$$m_K \begin{bmatrix} \ddot{u}_{K,x} \\ \ddot{u}_{K,y} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} f_{K,x}(\mathbf{U}) \\ f_{K,y}(\mathbf{U}) \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} P_{K,x} \\ P_{K,y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Sau, cu numerotarea generală

$$m_K \begin{bmatrix} \ddot{u}_{2K-1} \\ \ddot{u}_{2K} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} f_{2K-1}(\mathbf{U}) \\ f_{2K}(\mathbf{U}) \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} P_{2K-1} \\ P_{2K} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Combinând ecuațiile anterioare, pentru $K = 1, 2, \dots, N$, rezultă:

$$\begin{matrix} 1, x : \\ 1, y : \\ 2, x : \\ 2, y : \\ \vdots \\ N, x : \\ N, y : \end{matrix} \begin{bmatrix} m_1 & & & & & & \\ & m_1 & & & & & \\ & & m_2 & & & & \\ & & & m_2 & & & \\ & & & & \ddots & & \\ & & & & & m_N & \\ & & & & & & m_N \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \\ u_4 \\ \vdots \\ u_{2N-1} \\ u_{2N} \end{bmatrix} + \dots = \mathbf{0}$$

Astfel, structura matricii de masă este

$$\mathbf{M} = \begin{bmatrix} m_1 & & & & & \\ & m_1 & & & & \\ & & m_2 & & & \\ & & & m_2 & & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & & m_N \\ & & & & & & m_N \end{bmatrix}$$

Pentru o structură cu 3 grade de libertate/nod, matricea de masă va avea structura

$$\mathbf{M} = \begin{bmatrix} m_1 & & & & & & \\ & m_1 & & & & & \\ & & m_1 & & & & \\ & & & m_2 & & & \\ & & & & m_2 & & \\ & & & & & m_2 & \\ & & & & & & \ddots \\ & & & & & & & m_N \\ & & & & & & & & m_N \\ & & & & & & & & & m_N \end{bmatrix}$$

2. Mase distribuite

Matricea de masă va avea o structură de matrice bandă, similară cu cea a matricii de rigiditate.

Ea va fi furnizată de programul DINSAS.

Luăm ca exemplu ferma-cablu din Exemplanul 2.1 – "Determinarea pulsațiilor proprii ...".

Ferma are 18 noduri și 36 grade de libertate

Considerând masele distribuite pe cabluri, cu densitatea de masă (volumică)

$\rho^0 = 0.102E-05 \text{ kgf/cm}^3$, această matrice este:

Mass Matrix (Upper Triangle) (kgf*s²/cm); Half-Bandwidth: 6

0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000
2.3505079E-05	0.000000	0.000000	0.000000	4.3551677E-06	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	
2.2697672E-05	0.000000	2.7031192E-06	0.000000	4.2725687E-06	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000	0.000000		
2.2697672E-05	0.000000	2.7031192E-06	0.000000	4.2725687E-06	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000			
2.2623402E-05	0.000000	0.000000	0.000000	4.2534143E-06	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000
0.000000	0.000000				
2.2623402E-05	0.000000	0.000000	0.000000	4.2534143E-06	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000
0.000000					
2.3423911E-05	0.000000	3.0938536E-06	0.000000	4.3455334E-06	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000
2.3423911E-05	0.000000	3.0938536E-06	0.000000	4.3455334E-06	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	0.000000	
2.3403070E-05	0.000000	0.000000	0.000000	4.3542673E-06	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000	0.000000		
2.3403070E-05	0.000000	0.000000	0.000000	4.3542673E-06	0.000000
0.000000	0.000000	0.000000			
2.5281317E-05	0.000000	3.9949505E-06	0.000000	4.3001755E-06	0.000000
0.000000	0.000000				
2.5281317E-05	0.000000	3.9949505E-06	0.000000	4.3001755E-06	0.000000
0.000000					
2.5767076E-05	0.000000	0.000000	0.000000	4.5343209E-06	0.000000
2.5767076E-05	0.000000	0.000000	0.000000	4.5343209E-06	
2.8504488E-05	0.000000	5.5137557E-06	0.000000		
2.8504488E-05	0.000000	5.5137557E-06			
2.8256833E-05	0.000000				
2.8256833E-05					

Notă: Semi-lățimea de bandă raportată (*LIM*), este cea a matricii de rigiditate. ■